


# 敬啟者

台灣機器人學會(RST)與國立成功大學(NCKU)將於 2026 年 8 月 24 日 (星期一) 至 8 月 26 日 (星期三)，假 國立成功大學自強校區機械系館，共同舉辦「國際先進機器人與智慧系統研討會 (ARIS 2026)」及「台灣智慧型機器人研討會 (NCAR 2026)」。

本會議旨在匯聚國內學術界與產業專家，共同探討智慧自動化、機器人控制及 AI 應用等前瞻技術，邀請國內外教授、研究人員、工程師及學生，共同交流機器人、人工智慧、控制、自動化與智慧系統等最新研究成果與技術發展。

 2026 年 8 月 24 - 26 日

 國立成功大學 (台南)

◆ 主辦單位：台灣機器人學會 (RST)

◆ 技術協辦：IEEE Systems, Man, and Cybernetics Society

 會議主題：Innovative AI Robotics for the Real World  
(創新 AI 機器人於真實世界之應用)

 會議網站：


 ARIS 2026 : <https://aris2026.ncku.edu.tw/>

 NCAR 2026 : <https://aris2026.ncku.edu.tw/ncar2026/NCAR>

**檢附本次會議 (ARIS & NCAR)，懇請協助張貼宣傳，感謝您的協助。**

聯絡人：國立成功大學 機械工程學系 - 劉彥辰 教授 / 黃箴銘 助理

 E-mail : [ARIS2026@ncku.edu.tw](mailto:ARIS2026@ncku.edu.tw)

 Tel : 06-275-7575 ext. 62120

Aug. 24-26, 2026

Tainan, Taiwan



<https://aris2026.ncku.edu.tw/ncar2026/NCAR>

Innovative AI Robotics for the Real World

### 重要日程

- 2026/03/01 論文投稿系統開放
- 2026/04/15 特別議程提案截止
- 2026/05/01 論文投稿截止
- 2026/06/30 論文錄取通知
- 2026/07/15 定稿論文截止

### 組織委員會

#### 大會榮譽主席

- |            |              |
|------------|--------------|
| 沈孟儒 (NCKU) | 羅仁權 (NTU)    |
| 黃漢邦 (NTU)  | 蔡明祺 (NCKU)   |
| 傅立成 (NTU)  | 宋開泰 (NYMCTU) |
| 李祖聖 (NCKU) | 蔡清池 (NCHU)   |
| 郭重顯 (NTU)  | 林沛群 (NTU)    |

#### 國際諮詢委員

- |                                  |             |
|----------------------------------|-------------|
| Nikhil Chopra (UMD, USA)         |             |
| Santosh Devasia (UW, USA)        |             |
| Takeo Kanda (CMU, USA)           |             |
| Takayuki Kanda (Kyoto U., Japan) |             |
| Dikai Liu (UTS, Australia)       |             |
| 胡竹生 (ITRI)                       | 王文俊 (NCU)   |
| 顏家鈺 (NTUST)                      | 林其禹 (NTUST) |
| 黃國勝 (NSYSU)                      | 蘇順豐 (NTUST) |
| 楊谷洋 (NYMCTU)                     | 連震杰 (NCKU)  |

#### 大會主席

- |            |             |
|------------|-------------|
| 劉彥辰 (NCKU) | 特別會議主席      |
| 林惠勇 (NTUT) | 陳永耀 (NTUST) |
| 林顯易 (NYCU) | 蔡舜宏 (NSYSU) |

#### 議程主席

- |            |             |
|------------|-------------|
| 藍兆杰 (NTU)  | 陳瑄易 (NTNU)  |
| 鄭銘揚 (NCKU) | 張仲良 (NPUST) |

#### 大會籌備財務組

- |            |            |
|------------|------------|
| 郭秉寰 (NCKU) | 劉至行 (NCKU) |
|------------|------------|

#### 大會籌備公關組

- |            |            |
|------------|------------|
| 地方籌備主席     | 胡家勝 (NUTN) |
| 余國瑞 (CCU)  | 鍾俊輝 (NCKU) |
| 王偉彥 (NTNU) |            |

#### 大會籌備註冊組

- |             |            |
|-------------|------------|
| 大會展覽主席      | 姚賀騰 (CCU)  |
| 顏炳郎 (NTU)   | 黃柏維 (NCKU) |
| 林柏廷 (NTUST) |            |

#### 大會籌備出版組

- |             |            |
|-------------|------------|
| 會議獎項主席      | 連豐力 (NTU)  |
| 江明理 (NTU)   | 陳金聖 (NTUT) |
| 莊景崑 (NTUST) | 陳世樂 (CCU)  |
| 大會籌備出版組     | 蕭得聖 (NYCU) |
| 黃旭志 (CCU)   |            |
| 林峻永 (NTU)   |            |

台灣智慧型機器人研討會(NCAR)一直是國內自動化與機器人領域每年的重要盛事。2026年之NCAR與ARIS國際研討會 (International Conference on Advanced Robotics and Intelligent Systems) 於國立成功大學同步舉行，希望能藉此機會，讓國內的研究能量與國際視野有更深度的交流與碰撞。

本次會議由中華民國自動化科技學會 (RST) 與國立成功大學共同主辦，旨在為國內學術界及產業界提供一個交流平台。我們誠摯邀請各位先進針對智慧自動化、機器人控制、AI 應用等前瞻技術領域投稿，共同探討最新的研究成果與實務應用。

#### 機器人 AI 與學習

- 機器人學習
- 強化學習
- 機器人深度學習
- 模仿學習
- 機器人生成式 AI
- 認知機器人學
- Sim-to-Real 遷移技術

#### 感知與感測技術

- 機器人電腦視覺
- 3D 感知
- SLAM 與定位
- 光達與感測器融合
- 目標偵測與追蹤
- 觸覺與力覺感測
- 多模態感知

#### 控制與規劃

- 運動規劃
- 最佳控制與 MPC
- 先進控制系統
- 軌跡優化
- 安全與強健控制
- 智能控制系統
- 系統整合

#### 人機互動

- 人機協作
- 社交知覺導航
- 人類行為建模
- 情感與社交機器人
- 腦機介面 (BMI)
- 觸覺回饋與遠端操作
- 社交機器人統

#### 先進機器人技術

- 靈巧操作
- 機器人抓取
- 機構設計
- 機器人運動學/動力學
- 移動機器人網路
- 多機器人系統
- 軟體機器人

#### 機器人應用領域

- 人形機器人
- 服務與社交機器人
- 醫療與輔助機器人
- 智慧製造
- 農業機器人
- 戶外行動機器人
- 自動駕駛車輛

我們誠摯邀請您提交論文，展示您在機器人與智慧系統領域的最新研究成果。

- **一般論文 (Contributed Papers)**：全文須符合標準雙欄 (Two-column) 格式，文章篇幅長度要求為 4至6 頁。
- **僅發表論文 (Presentation-Only Papers)**：歡迎提交一頁長度的長摘要 (Extended Abstract) 研究報告，分享最新的研究發現或階段性成果。此類摘要經審核通過後，將安排於會議中進行口頭發表。
- **特別議題 (Special Sessions)**：特別議題通常由 5至6 篇主題相關的論文組成，旨在鼓勵從不同維度的觀點探討一個統一的研究主題。

論文撰寫中英文皆可 注意：NCAR 投稿論文不收錄於 IEEE Xplore

# International Conference on Advanced Robotics and Intelligent Systems (ARIS)

**Aug. 24-26, 2026**

**Tainan, Taiwan**



<https://ARIS2026.ncku.edu.tw/>

## IMPORTANT DATES

- March 1, 2026  
Paper submission opens
- April 15, 2026  
Workshop proposal due
- April 15, 2026  
Special session proposal due
- May 1, 2026  
Submission deadline
- June 30, 2026  
Decision notification
- July 15, 2026  
Final camera-ready submission

**Innovative AI Robotics  
for the Real World**

## ORGANIZING COMMITTEE

### General Chair & Co-Chairs

Yen-Chen Liu (NCKU)  
Huei-Yung Lin (NTUT)  
Hsien-I Lin (NYCU)

### Program Chair & Co-Chairs

Chao-Chieh Lan (NTU)  
Ming-Yang Cheng (NCKU)

### Finance Chair

Kai-Yi Wong (NSYSU)

### Publicity Chairs

Gwo-Ruey Yu (CCU)  
Wei-Yen Wang (NTNU)  
Ping-Lang Yen (NTU)  
Po-Ting Lin (NTUST)

### Registration Chairs

Ming-Li Chiang (NTU)  
Ching-Wei Chuang (NTUST)

### Publication Chairs

Hsu-Chih Huang (CCU)  
Chun-Yeon Lin (NTU)

### Special Session Chairs

Yung-Yao Chen (NTUST)  
Shun-Hung Tsai (NSYSU)  
Syuan-Yi Chen (NTNU)  
Chung-Liang Chang (NPUST)

### Workshop Chairs

Ping-Huan Kuo (NCKU)  
Chih-Hsing Liu (NCKU)

### Local Arrangement Chairs

Jia-Sheng Hu (NUTN)  
Chun-Hui Chung (NCKU)

### Exhibition Chairs

Her-Terng Yau (CCU)  
Po-Wei Huang (NCKU)

### Award Chairs

Feng-Li Lian (NTU)  
Chin-Sheng Chen (NTUT)  
Shyh-Leh Chen (CCU)  
Tesheng Hsiao (NYCU)

The 2026 International Conference on Advanced Robotics and Intelligent Systems will be held at National Cheng Kung University (NCKU) in Tainan, Taiwan, from August 24-26, 2026. Jointly organized by the Robotics Society of Taiwan (RST) and NCKU, the conference provides an international forum for researchers and industry professionals to share new findings, exchange ideas, and explore collaboration opportunities. ARIS 2026 offers an excellent platform to present the latest innovations, research results, and emerging technologies. The conference welcomes interdisciplinary topics related to Advanced Robotics and Intelligent Systems.

### AI & Learning for Robotics

- Robot Learning
- Reinforcement Learning
- Deep Learning for Robotics
- Imitation Learning
- Generative AI for Robotics
- Cognitive Robotics
- Sim-to-Real Transfer

### Perception & Sensing

- Computer Vision for Robotics
- 3D Perception
- SLAM & Localization
- Lidar and Sensor Fusion
- Object Detection and Tracking
- Tactile and Haptic Sensing
- Multimodal Perception

### Control & Planning

- Motion Planning
- Optimal and MPC
- Advanced Control Systems
- Trajectory Optimization
- Safe and Robust Control
- Intelligent Control Systems
- System Integration

### Human-Robot Interaction

- Human-Robot Collaboration
- Socially Aware Navigation
- Human Behavior Modeling
- Human-Robot Interaction
- Affective and Social Robotics
- Brain Machine Interface
- Haptics and Teleoperation

### Advanced Robotics

- Dexterous Manipulation
- Robotic Grasping
- Mechanism Design
- Robot Kinematics/Dynamics
- Mobile Robot Network
- Multi-Robot Systems
- Soft Robotics

### Robotic Applications

- Humanoid Robotics
- Service and Social Robots
- Medical and Assistive Robotics
- Intelligent Manufacturing
- Agricultural Robotics
- Field and Mobile Robotics
- Autonomous Vehicles

You are cordially invited to submit papers presenting your latest research achievements.

**Contributed Papers:** Full papers should follow the standard two-column format. Papers of 4-6 pages will be included in IEEE Xplore.

**Presentation-Only Papers:** One-page extended abstracts are welcome to present late-breaking results. These abstracts will be scheduled for presentation in the conference.

**Special Sessions:** Special sessions typically consist of 5-6 papers and are encouraged to highlight a unifying theme from diverse perspectives.

**Workshops:** Workshop proposals on all relevant topics are invited. Workshops will be held prior to the main conference.

*Paper submitted should be written in English. The official language of the conference is English.*